

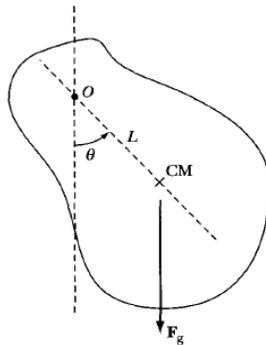
## Lista área II

### Rotações do corpo rígido e pequenas oscilações

- (a) Calcular a aceleração centrífuga devida à rotação da Terra sobre uma partícula na superfície da Terra na latitude do Equador e comparar com o valor com a aceleração gravitacional.

(b) Calcular a aceleração centrífuga devido ao movimento da Terra em torno do Sol e comparar com a aceleração devida a rotação da Terra em torno do seu eixo, calculada no item (a).
- Se uma partícula é lançada verticalmente até uma altura  $h$  sobre a superfície da Terra, em um ponto de latitude  $\lambda$  no hemisfério sul, mostre que voltará ao solo num ponto a uma distância  $\frac{4}{3}\omega \cos \lambda \sqrt{8h^3/g}$  para o leste, onde  $\omega$  é a frequência angular de rotação da Terra. Despreze a resistência do ar e considere somente alturas pequenas.
- (a) Considere uma partícula em movimento num potencial central  $U(r)$ . Rescreva a lagrangiana em relação a um sistema de coordenadas em rotação uniforme em relação a um sistema inercial.

(b) Discuta a conservação da energia no sistema no contexto da formulação lagrangiana.
- Encontre a força de Coriolis sobre um carro de massa  $1300 \text{ kg}$ , andando a  $100 \text{ km/h}$  em direção ao sul na cidade de Rio de Janeiro (latitude sul  $23^\circ$ ).
- Um *pêndulo físico* ou *composto* é um corpo rígido que oscila devido ao seu próprio peso no entorno de um eixo horizontal que não passa pelo centro de massa do corpo, como mostra a figura. Para pequenas oscilações, utilize o formalismo lagrangiano para encontrar a frequência e o período das oscilações se a massa do corpo é  $M$  e o raio de *giração* é  $k$ . O raio de *giração* se define tal que a inércia rotacional  $I$  em relação ao eixo de rotação escolhido é dada por  $I = Mk^2$ .



6. Um sistema de três partículas possui massas  $m_i$  e coordenadas  $(x_1, x_2, x_3)$ :

$$\begin{aligned}m_1 &= 3m, & (b, 0, b) \\m_2 &= 4m, & (b, b, -b) \\m_3 &= 2m, & (-b, b, 0)\end{aligned}$$

Obter o tensor de inércia, os eixos principais e os momentos principais de inércia.

7. Calcular o tensor de inércia de uma esfera homogênea de raio  $R$  e massa  $M$ . Escolha a origem de coordenadas no centro da esfera.
8. Calcular o tensor de inércia de um cone homogêneo de massa  $M$ , cuja altura é  $h$  e cuja base tem um raio  $R$ . Escolha o eixo  $z$  ao longo do eixo de simetria do cone e a origem de coordenadas no vértice do cone. Aplique uma transformação de coordenadas tal que o centro de massa do cone fique na origem do sistema e encontre os momentos principais de inércia.
9. (Nivaldo, problema 4.4) Mostre que cada momento de inércia nunca é maior do que a soma dos outros dois.
10. Um cubo homogêneo, de aresta  $l$ , está inicialmente numa posição de equilíbrio instável, com uma aresta em contato com um plano horizontal. Depois se dá um pequeno impulso no cubo permitindo que ele caia. Mostre que a velocidade angular do cubo quando uma das faces atinge o plano é dada por:

$$\omega^2 = A \frac{g}{l} (\sqrt{2} - 1),$$

onde  $A = 3/2$  se a aresta não pode deslizar sobre o plano, e onde  $A = 12/5$  se a aresta pode deslizar, mas sem atrito.

11. O **traço** de um tensor é definido pela soma dos elementos da diagonal:

$$\text{Tr } \mathcal{I} \equiv \sum_k \mathcal{I}_{kk}$$

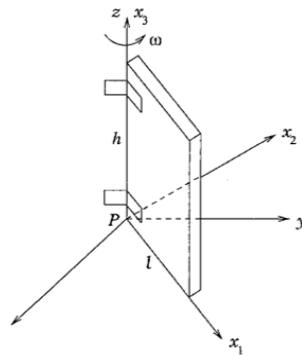
Mostre, usando uma transformação de similaridade, que o traço é uma quantidade invariante por rotações, independente do sistema de eixos escolhidos. Em outras palavras, mostre que  $\text{Tr } \mathcal{I} = \text{Tr } \mathcal{I}'$ , onde  $\mathcal{I}$  é o tensor em um sistema de coordenadas original e  $\mathcal{I}'$  é o tensor num sistema de coordenadas rotado em relação ao original.

12. Demonstre o seguinte Lema:

Um eixo de simetria de um corpo rígido passando pelo ponto em relação ao qual o tensor de inércia está referido é um eixo principal de inércia. Quaisquer dois eixos mutuamente ortogonais contidos num plano perpendicular ao eixo de simetria são eixos principais de inércia, e os momentos principais de inércia correspondentes são iguais entre si. (Sugestão: ver livro de Nivaldo, páginas 126-127).

13. Em relação ao problema do pião simétrico com um ponto fixo, resolva o exercício 4.9.1 do livro de Nivaldo, pág. 139.

14. (Nivaldo, problema 4.8) Uma nave espacial com simetria cilíndrica move-se no espaço sideral. Motores simetricamente situados aplicam um torque constante  $N_3$  ao longo do eixo de simetria.
- Supondo que  $\omega_3(0) = 0$ , determine  $\omega_3(t)$ .
  - Prove que  $\omega_1^2 + \omega_2^2$  é constante do movimento.
  - Tomando como condições iniciais  $\omega_1(0) = 0$  e  $\omega_2(0) = \Omega$ , determine  $\omega_1(t)$  e  $\omega_2(t)$ . Descreva o movimento executado pelo vetor velocidade angular relativamente aos eixos principais de inércia.
15. (Nivaldo, problema 4.11) Uma porta homogênea de massa  $m$ , largura  $l$ , altura  $h$  e espessura desprezível, está se fechando com velocidade angular constante  $\omega$ , como mostra a figura. (i) Escolhendo o eixo  $z$  coincidente com o eixo de rotação com origem



no ponto  $P$ , encontre as componentes do vetor momento angular ao longo dos eixos  $x_1, x_2, x_3$  fixos na porta. Sugestão: Determine as componentes do tensor de inércia relativas ao ponto  $P$  vistas do sistema cartesiano atado à porta.

(ii) Determine o vetor torque em relação ao ponto  $P$ . Sugestão: transforme as componentes de  $\vec{L}$  para eixos  $x, y, z$  fixos no espaço e use  $\vec{N} = d\vec{L}/dt$ .

16. (Pequenas oscilações) Resolver os problemas 5.1, 5.2, 5.3 e 5.6 do livro de Nivaldo.
17. Considere dois carrinhos de igual massa  $m$  sobre um trilho horizontal sem atrito. Os carrinhos estão conectados entre si por uma mola de constante elástica  $k$ .
- Determine a lagrangiana e encontre as frequências características do sistema. Mostre que uma das frequências características é igual a zero.
  - Obtenha a equação de movimento para o modo normal de frequência diferente de zero, e descreva o significado físico do movimento.
  - Faça o mesmo para o modo de frequência nula, descreva o significado físico do movimento neste caso.